

# ロボビーMS 教師用ロボット操作 指導解説書



ヴイストン株式会社

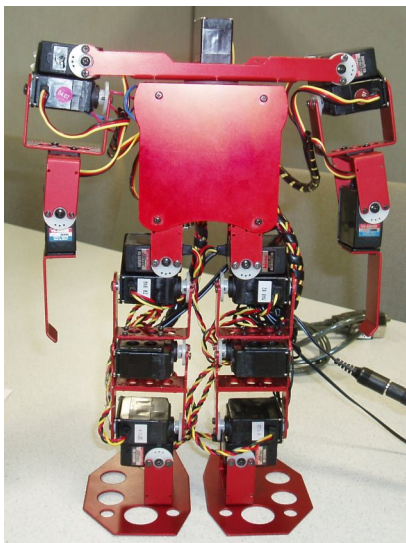
NPO法人マルチメディア・エデュケイショナル・フォーラム

# 1. 目次

1. 目次	2
2. 準備物の確認	3
3. ロボットのセッティング	4
4. ロボビーマーカーの起動	7
5. 簡単なモーションの作成	8
6. 終了の仕方	12
7. こんなときは	13

## 2. 準備物の確認

◎ 箱の中に入っているもの



ロボビーMS本体



- ロボビーメーカー CD-ROM
- マニュアル冊子



電源コード



接続ケーブル① (USB)

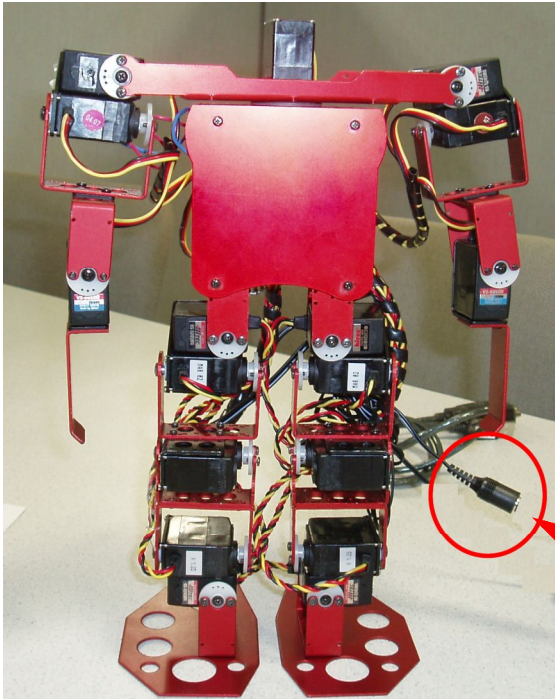


接続ケーブル② (ヘッドホン端子)



ノートパソコン

### 3. ロボットのセッティング



ロボビーMS本体

#### ① ロボビーMSの設置

ロボビーMS本体をケースから取り出し、平らな場所（机など）に直立させた状態で固定します。

このとき、ロボビーMS本体の後ろ側から延びている1本のコードを確認してください。

---

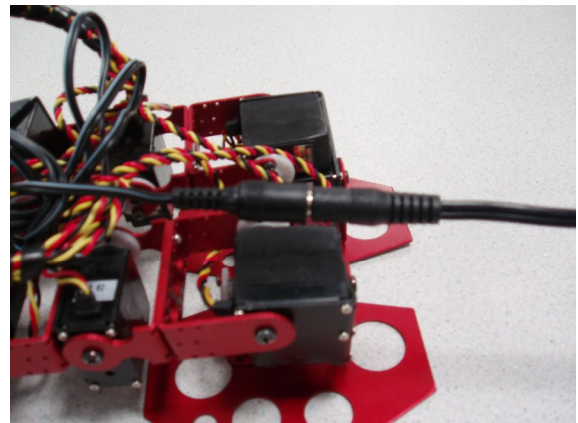
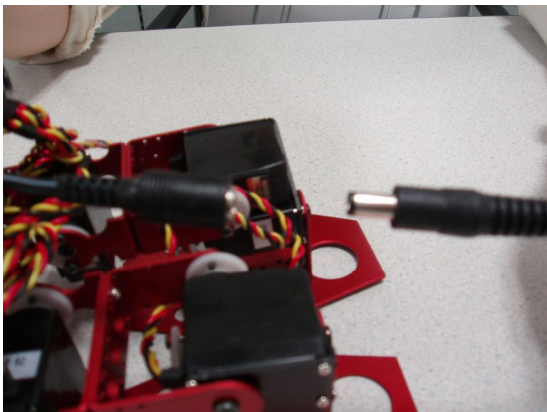
#### ② 電源コードの接続

①で確認したコードと電源コードを接続します。

奥までしっかりと差し込んでください。

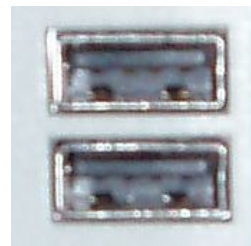


電源コード



### ③ パソコンと接続ケーブル①との接続

接続ケーブル①のUSB端子をパソコンに接続します。



USB端子と接続部（一例）



接続ケーブル①



### ④ 接続ケーブル①と②の接続

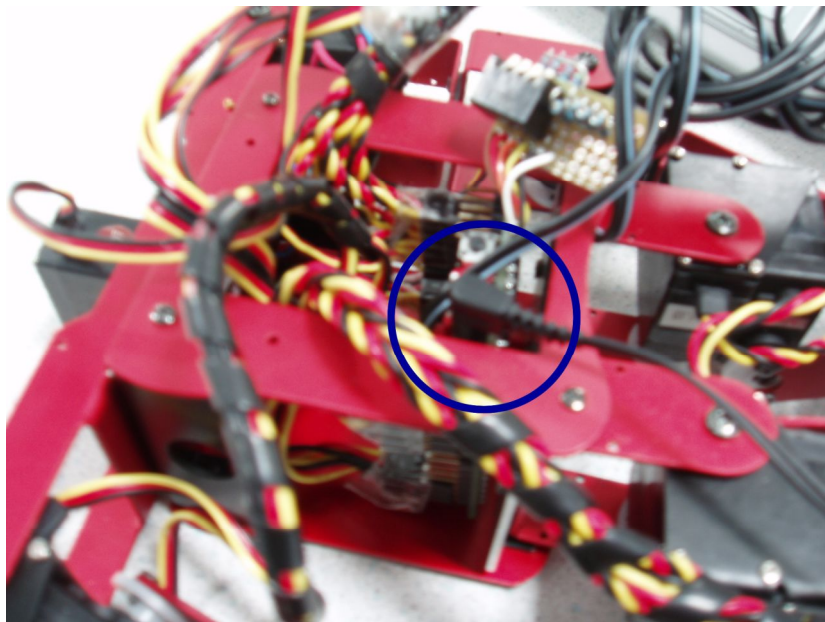
接続ケーブル①のもう一方の端子と②を写真のように接続します。



接続ケーブル②

## ⑤ 接続ケーブル②とロボビーMSの接続

接続ケーブル②のヘッドホン端子と、ロボビーMS本体背面のヘッドホンジャックを接続します。



ヘッドホン端子（一例）



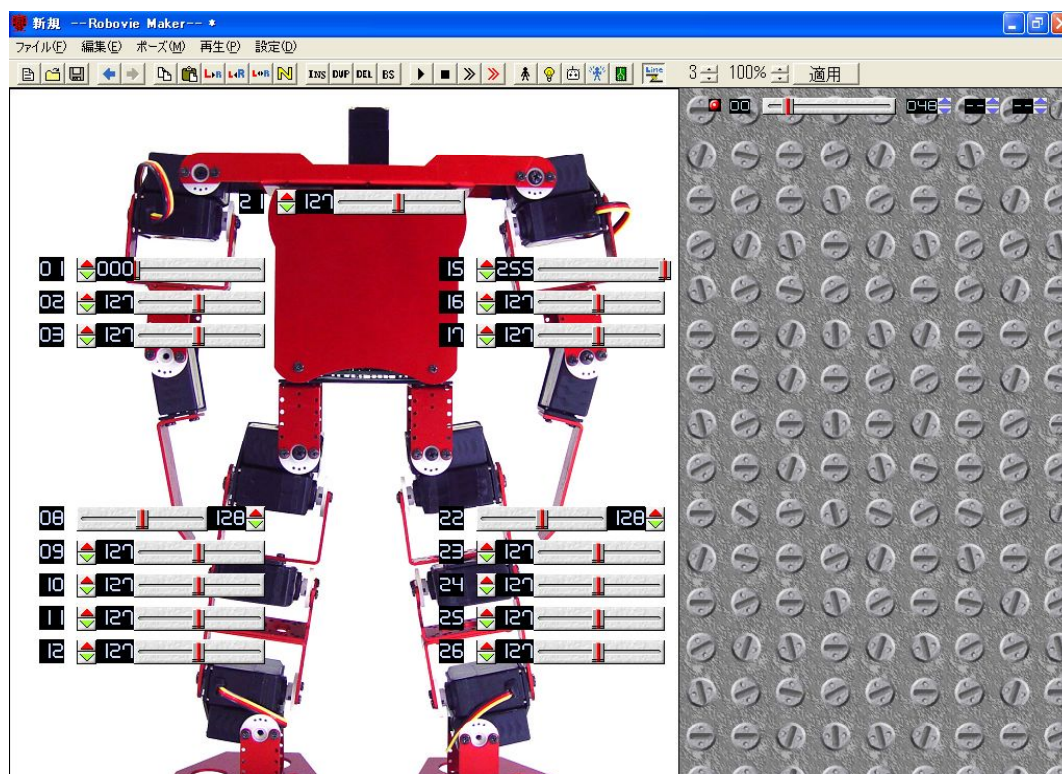
ヘッドホンジャック（一例）

以上でロボットのセッティングは完了です。

## 4. ロボビーマーカーの起動

ノートパソコンを起動します。

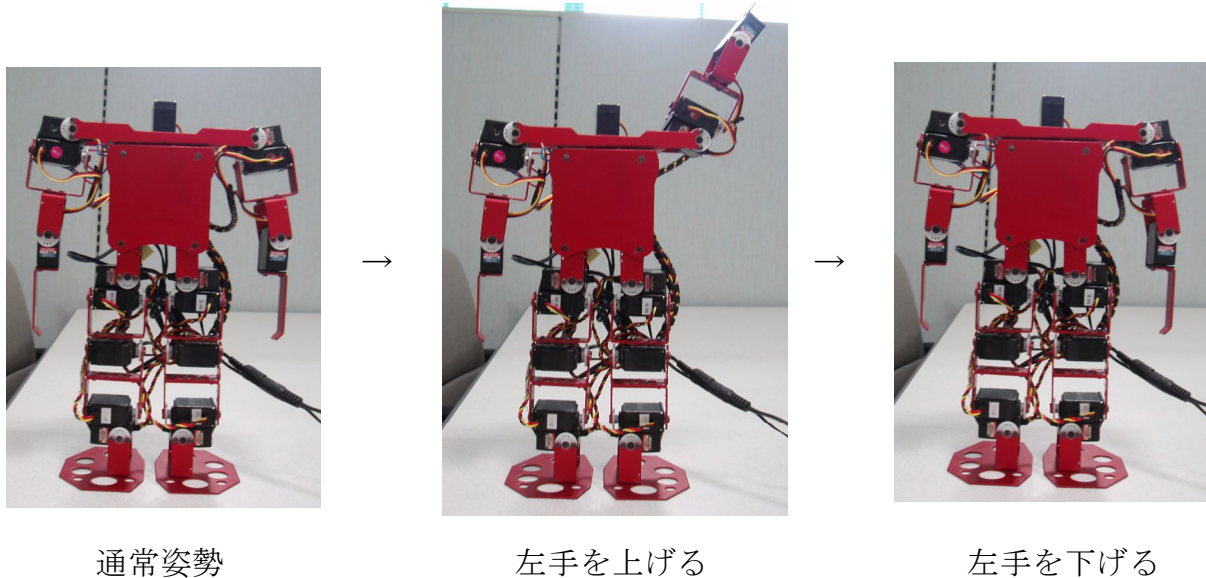
デスクトップの『ロボビーマーカー』のアイコンをダブルクリックします。  
しばらくすると、『ロボビーマーカー』が起動します。



ロボビーマーカー画面

## 5. 簡単なモーションの作成

ここでは「左手を上げて下げる」という簡単なモーションを例として作成します。



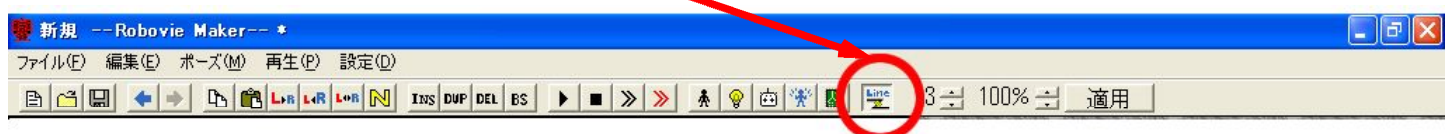
このモーションは、  
「通常姿勢」 → 「左手を上げた姿勢」 → 「通常姿勢」  
と、連続した3つの姿勢によって成り立っています。

よって、ここでは3つの姿勢を入力することになります。

---

### ① ロボビーメーカーとロボビーMSを繋ぐ

- ・ロボビーMSが正しくセッティングされた状態で、ロボビーメーカーを起動します。
- ・画面上部の『LINE』ボタンをクリックします。

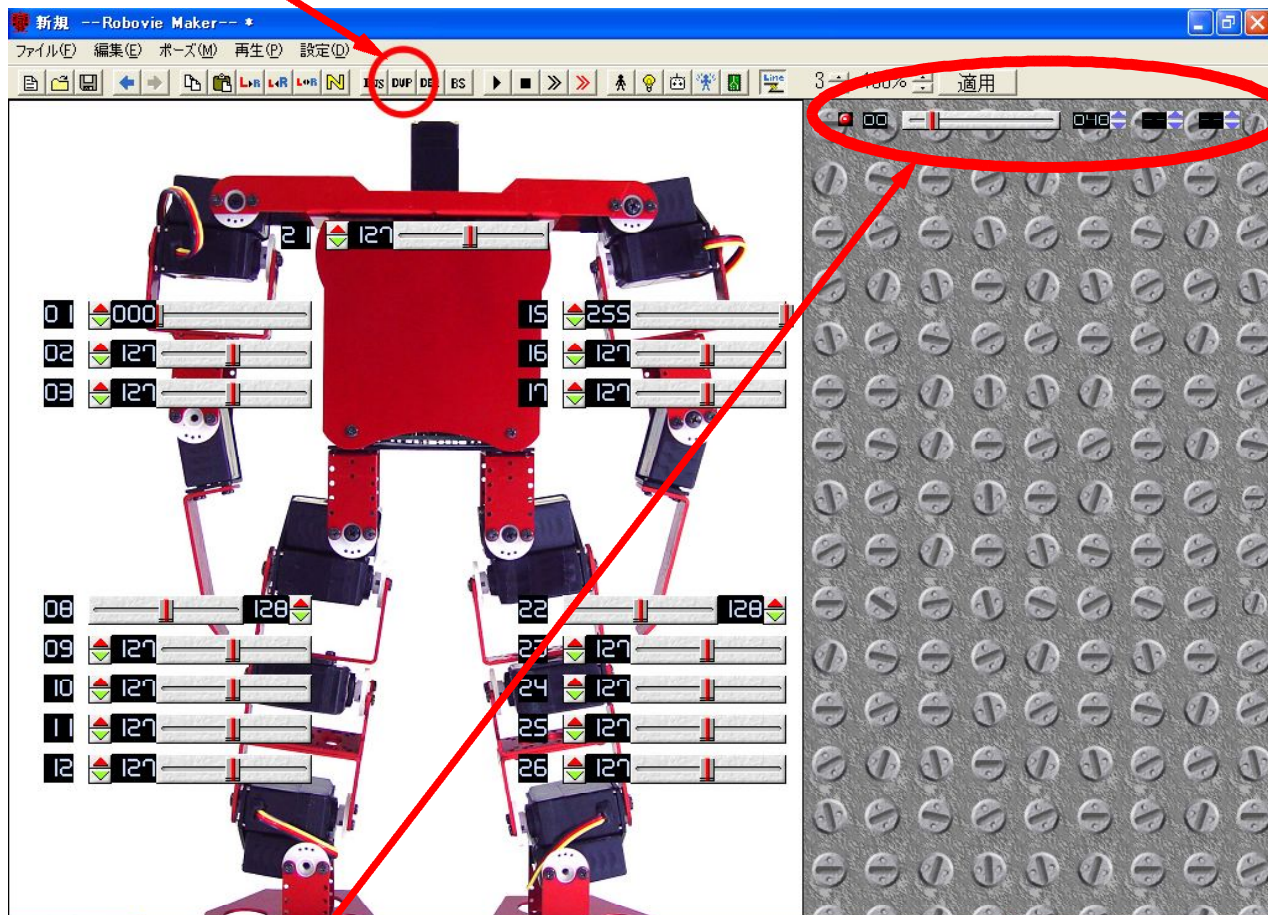


- ・これでロボビーメーカーとロボビーMSが繋がりました。



## ② 1つ目の姿勢を入力する

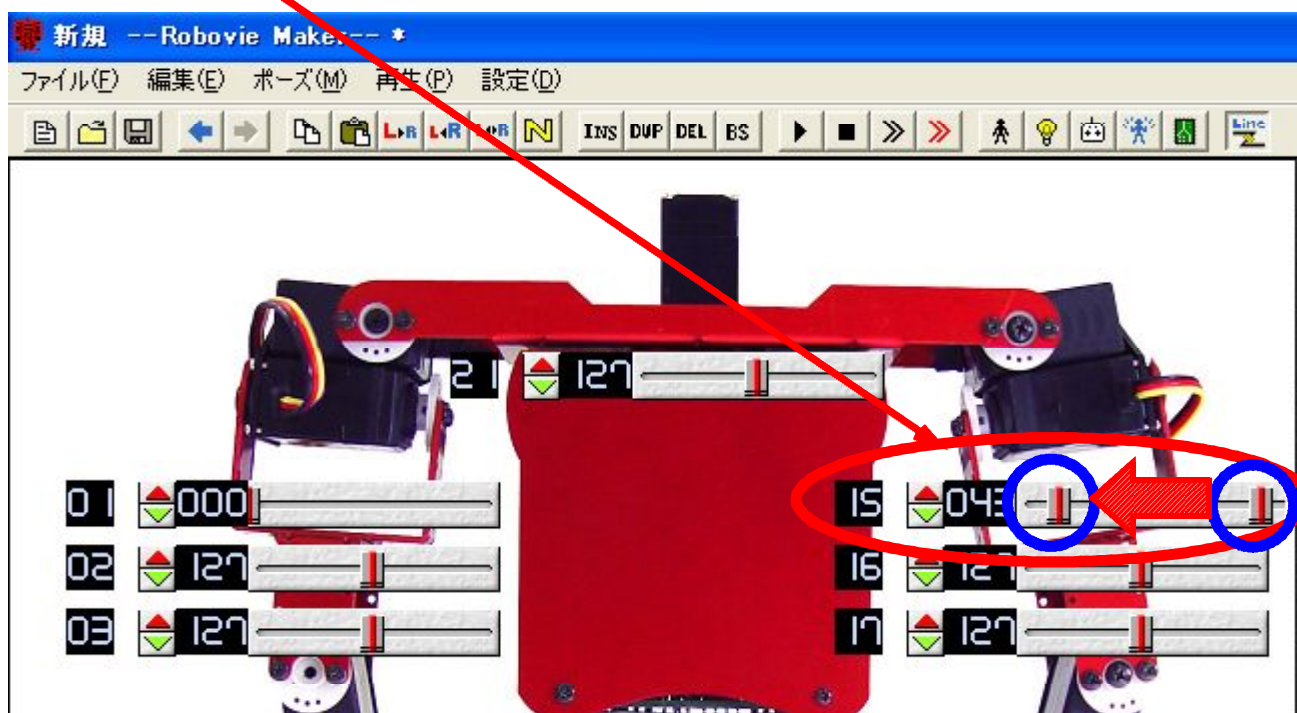
- 1つ目の姿勢は通常姿勢なので、そのままの状態では画面上部の『DUP』ボタンをクリックします。



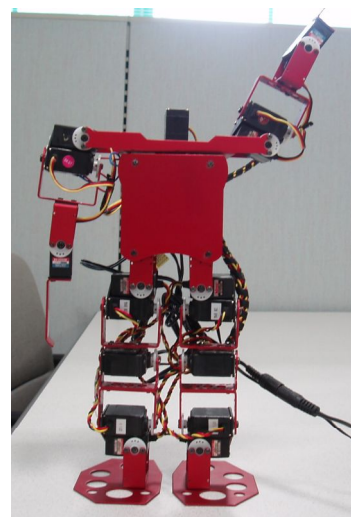
- 画面右側につまみが出現します。
- これで1つ目の姿勢の入力は完了です。

### ③ 2つ目の姿勢を入力する

- 2つ目の姿勢は左手を上げている姿勢なので、左肩の関節を操作し左手を上げさせます。
- 左肩の関節のつまみをドラッグして動かします。

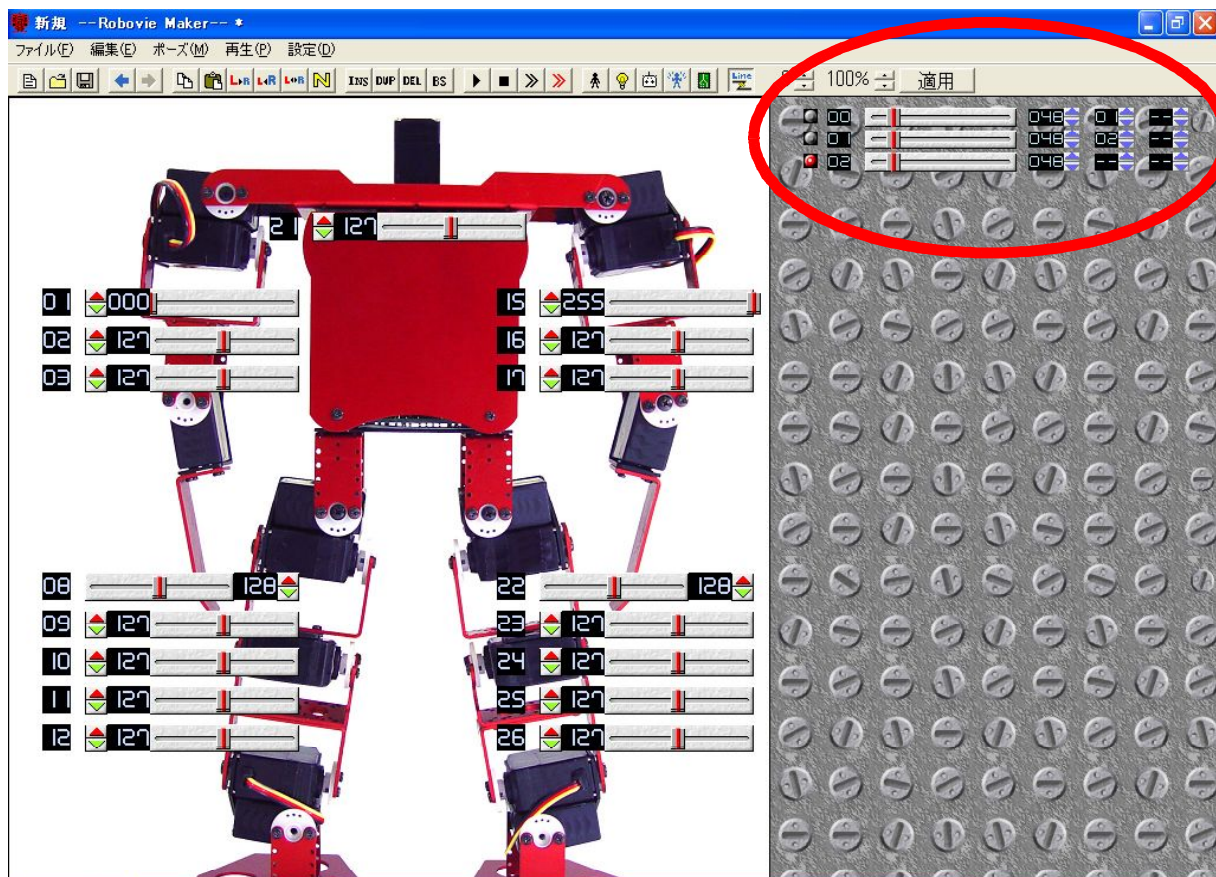


- つまみを動かすと操作に合わせてロボビーMS本体も動作します。
- ②と同じように『DUP』ボタンをクリックします。



#### ④ 3つ目の姿勢を入力する

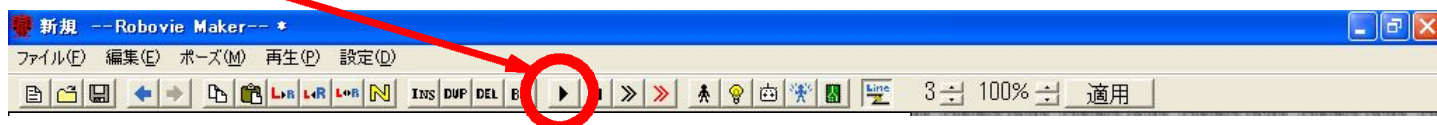
- ・ 3つ目の姿勢は基本姿勢なので、③で動かしたつまみをもとに戻します。
- ・ 画面右側のつまみは写真のようになります。



- ・ これで入力はすべて完了しました。

#### ⑤ 入力したモーションを動作させる

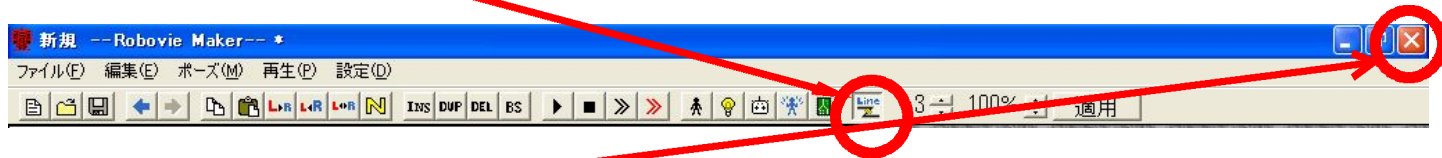
- ・ 『▶』ボタンをクリックします。



- ・ ロボビーMS本体が入力されたモーションの動作をします。

## 6. 終了の仕方

- ・『LINE』ボタンをクリックし、ロボビメーカーとロボビMS本体を切断します。



- ・『X』ボタンをクリックし、ロボビメーカーを終了させます。
- ・ロボビMS本体及びパソコンに接続したケーブルをすべて抜きます。
- ・ロボビMS本体及びケーブルをケースに収納します。

## 7. こんなときは

- ・ロボットが動かない

- - ・接続コード類はきちんと正しく接続されていますか？
  - ・接続は奥までしっかりと差し込まれていますか？
  - ・電源から電力は供給されていますか？
  - ・『LINE』ボタンは押されていますか？

- ・ロボビーマーカーが動かなくなった

- フリーズの可能性があります。一度『×』ボタンをクリックして終了させ、もう一度起動し直してみてください。

- ・ロボットが異常な動きをした

- 一度電源ケーブルを抜きます。その後ロボットを手で直立状態に戻し、もう一度電源ケーブルを接続し直してください。

問い合わせ先窓口

NPO法人マルチメディア・エデュケイショナル・フォーラム

電話番号：080-5716-3203

E-mail：KatsuiK@mbox.pref.osaka.jp